2021年10月1日
株 式 会 社 オ プ テ ィ ム

固定翼型ドローン（オプティムホーク V2）で実施する、補助者なし目視外飛行による無人航空機運航管理システム実証実験のお知らせ

株式会社オプティムは、NEDO が実施する「ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト※1」の一環として、無人航空機運航管理システムの社会実装実現を目標とした地域実証を、長崎県五島市下大津町にて行います。それに伴い撮影場所には「立入管理区画(線枠内)」を設定させていただきました。撮影当日は、立入管理区画への関係者以外の立ち入りを、ご遠慮いただけるようご協力ください。

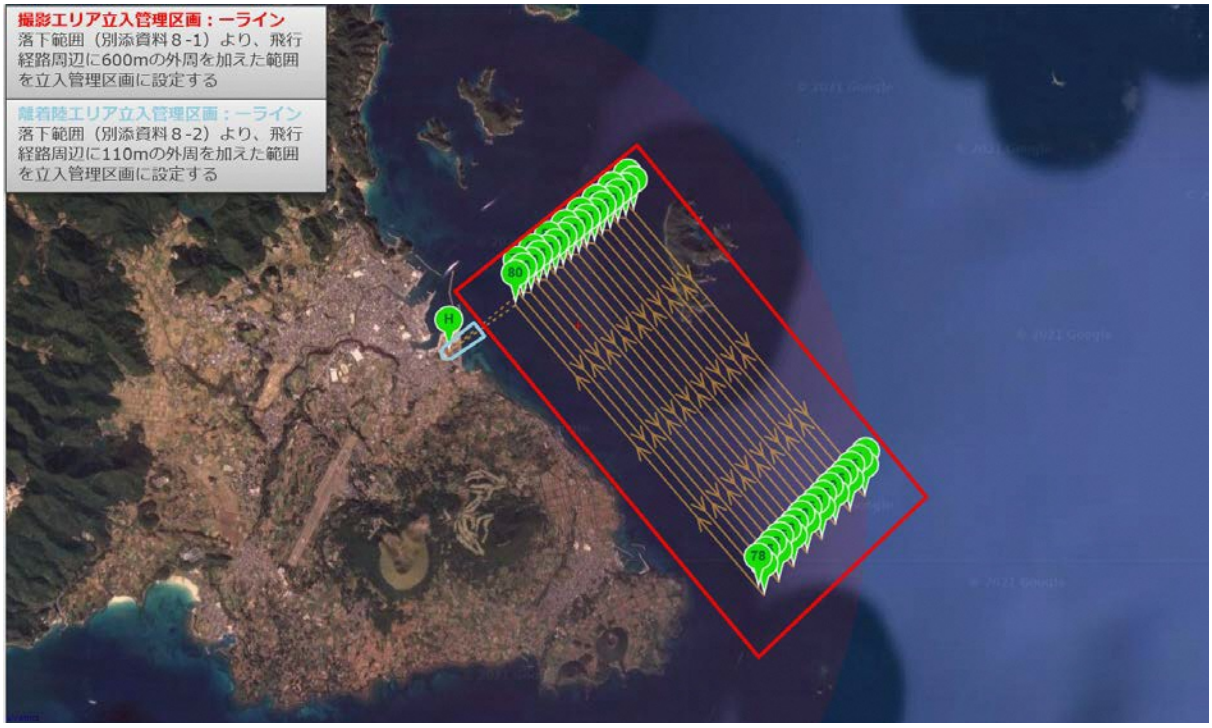
■実証実験予定日時：2021 年 10 月 4 日 10 時から 10 月 8 日 17 時
及び 2021 年 10 月 25 日 10 時から

■離発着場所：五島市下大津町683

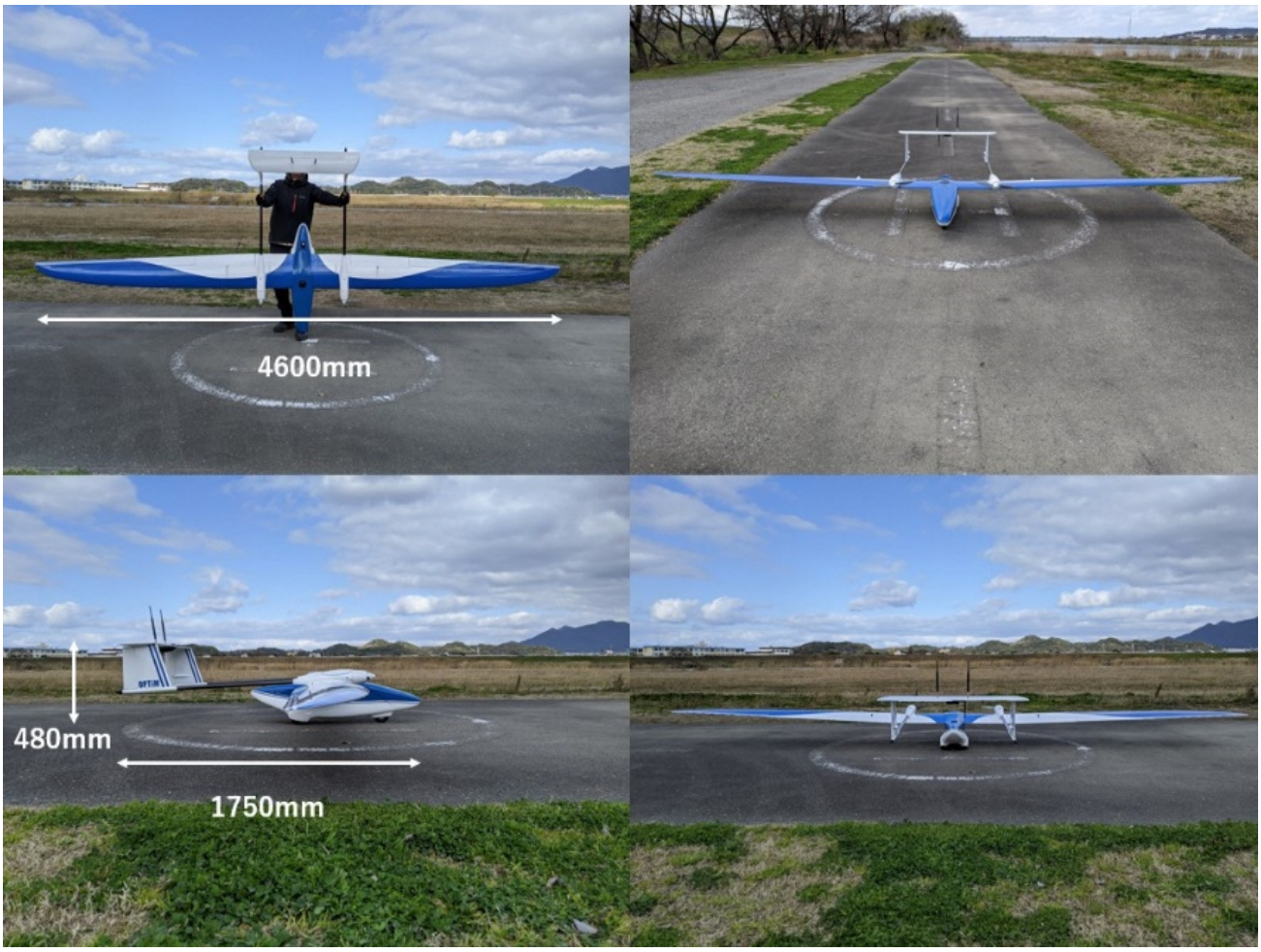
■飛行の内容

1. 離発着場所より海上に移動
2. 海上から撮影開始地点に移動
3. 撮影開始地点から、海抜高度 145m で約 6 km飛行し、南側折り返しポイントで右旋回
4. 行きの飛行ラインから約 165m（南西に）オフセットしたラインを飛行し、北側の折返し地点まで戻る
5. 北側の折返し地点では左旋回し、再び南側の折返し地点へ飛行
6. 複数往復後、撮影終了地点から飛行場に戻り着陸　※飛行はエリアを 2 分割し合計 2 フライトで飛行

■撮影場所



■オプティムホーク V2



※1 「ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト」
国立研究開発法人　新エネルギー・産業技術総合開発機構　HP：https://nedo-dress.jp/news/2750.html